

Spindelindex der JMC Treiber in Mach4 einrichten

Man braucht einen freien NPN Eingang (oder einen Eingang der gegen Masse schaltet)

Vom JMC Servotreiber braucht man ein 2 adriges Kabel von den 50pol Stecker vom Servo, Pin 50 (Index Signal) und die Masse pin 44.

Der Pin 50 vom Servotreiber kommt auf den NPN Eingang (z.b. Port2,Pin 10*, pin10 muss an 5V bei meinen Boards) und Pin 44 vom Servotreiber auf GND (Masse) vom Board

Der NPN-Eingang muss dann nur noch als Eingang in Mach4 definiert werden, z.b. Port2 Pin 10*, und in Mach4 als Index konfiguriert werden.

Wenn das alles eingestellt wird zeigt die Spindel in mach4 die richtige Drehzahl unter RPM an.

1) Set the pins Active High (Red Arrow Up) or Active Low (Green Arrow Down).
2) Give the Pins you are using an Alias: {P#-#} DESCRIPTION (This is the {Port#-Pin#} for the pin and a description of it). This makes it MUCH EASIER to identify which pins do what in the Input and Output signal tabs.
3) Assign Noise Filtering, in us, for each input pin, if needed (see the 'Info' tab for more details).
4) A Feed Hold or Stop (Stop, EStop, Disabled or Limit) event can set the Output state to 'Force ON', 'Force OFF', or 'No Change'. 'No Change' means that the output is controlled by Mach4. With 'Force ON' and 'Force OFF' the ESS will force that desired state.
5) Pins are always enabled, only Signals can be enabled or disabled. Connect pins as needed on the Input and Output signal tabs.

Port 2 Pins 2-9 Direction: Inputs Outputs
Port 3 Pins 2-9 Direction: Inputs Outputs

	DIR	Active High/Low	Alias or Name	Noise Filtering	Stop State	Feed Hold State
Port2-Pin4	In	↑	{P2-4}	0.00	-----	-----
Port2-Pin5	In	↑	{P2-5}	0.00	-----	-----
Port2-Pin6	In	↑	{P2-6}	0.00	-----	-----
Port2-Pin7	In	↑	{P2-7}	0.00	-----	-----
Port2-Pin8	In	↑	{P2-8}	0.00	-----	-----
Port2-Pin9	In	↑	{P2-9}	0.00	-----	-----
Port2-Pin10	In	↑	Spindel Index	0.00	-----	-----
Port2-Pin11	In	↑	{P2-11}	0.00	-----	-----
Port2-Pin12	In	↑	{P2-12}	0.00	-----	-----
Port2-Pin13	In	↑	Notaus	0.00	-----	-----
Port2-Pin14	Out	↑	{P2-14}	-----	No Change	No Change
Port2-Pin15	In	↑	{P2-15}	0.00	-----	-----
Port2-Pin16	Out	↑	{P2-16}	-----	No Change	No Change
Port2-Pin17	Out	↑	{P2-17}	-----	No Change	No Change
Port3-Pin1	Out	↑	{P3-1}	-----	No Change	No Change
Port3-Pin2	In	↑	{P3-2}	0.00	-----	-----
Port3-Pin3	In	↑	{P3-3}	0.00	-----	-----

OK Cancel

